

# ECUACIONES DIFERENCIALES

FISICA COMPUTACIONAL

FACULTAD DE CIENCIAS, UNAM

14 de mayo de 2020



# Métodos de solución

- Método de Euler
- Método de la serie de Taylor
- Métodos de Runge-Kutta (de segundo y cuarto orden)
- Ecuaciones diferenciales de orden superior y sistemas de ecuaciones
- Método de disparo lineal (problemas con valores a la frontera)

# Planteamiento del problema

- La forma más general de una ecuación diferencial de primer orden es:

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y)$$

con una condición  $y(a)=y_{ini}$ , donde  $f$  es una función de dos variables, la variable independiente  $t$  y la función  $y(t)$

Una solución numérica consiste en obtener valores aproximados de la función  $y$  en un conjunto discreto de valores de  $t$  en un intervalo  $[a,b]$

# Método de Euler

- Una forma de escribir la ecuación diferencial de la página anterior es usando límites:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{y(t+h) - y(t)}{h} = f(t, y(t))$$

El método de Euler se obtiene al quitar el límite de la ecuación, es decir:

$$\frac{y(t+h) - y(t)}{h} = f(t, y(t))$$

De esta ecuación se despeja  $y(t+h)$

$$y(t + h) \approx y(t) + f(t, y(t)) \cdot h$$

Vamos a considerar un conjunto de puntos dados por la relación:

$$t_i = a + ih, \text{ con } i=0,1,2,\dots,n \text{ y } h=(b-a)/n$$

Definimos  $y_i = y(t_i)$ . Si hacemos  $t=t_i$ , la ecuación previa se convierte en:

$$y_{i+1} \approx y_i + f(t_i, y_i) \cdot h$$

El método de Euler consiste en cambiar el símbolo de aproximado por una igualdad:

$$y_{i+1} = y_i + f(t_i, y_i) \cdot h$$

con la condición inicial  $y_0 = y_{ini}$

- Tomando valores de  $i=0,1,2,\dots,n-1$  se obtienen valores aproximados de las solución en los puntos  $t_i$

## EJEMPLO 1

Calcular la solución numérica de la ecuación diferencial

$$\frac{dy}{dt} = t^2 - y$$

con la condición inicial  $y(0)=1$ , en el intervalo  $[0,3]$  con  $n=150$ . Además comparar el resultado con la solución analítica:

$$y(t) = -e^{-t} + t^2 - 2t + 2$$

## EJEMPLO 2

Resolver la ecuación diferencial de segundo orden

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -2x$$

con las condiciones iniciales  $x(0)=1.2$  y  $x'(0)=0$ , en el intervalo  $[0,15]$  y  $h=0.05$  y luego reducir el paso a  $h=0.01$

- La ecuación diferencial se convierte en dos ecuaciones diferenciales de primer orden. Para lo cual se definen dos funciones:

$$y(t) = x(t)$$

$$z(t) = \frac{dx}{dt}$$

- El problema a resolver es un sistema de dos ecuaciones diferenciales

$$\frac{dy}{dt} = z$$

$$\frac{dz}{dt} = -2y$$

con las condiciones  $y(0) = 1.2$ ,  $z(0) = 0$ . El método de Euler nos conduce a dos relaciones de recurrencia

$$y_{i+1} = y_i + z_i \cdot h$$

$$z_{i+1} = z_i - 2y_i \cdot h$$

# Método de la serie de Taylor

- Se tiene la siguiente ecuación diferencial

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y)$$

con la condición:  $y(a) = y_{ini}$ ,

Si se conoce el valor de  $y(t)$  es posible calcular el valor la función  $y$  en  $t+h$  mediante una expansión en serie de Taylor:

$$y(t + h) \approx y(t) + y'(t)h + y''(t)\frac{h^2}{2} + \dots + y^{(p)}(t)\frac{h^p}{p!}$$

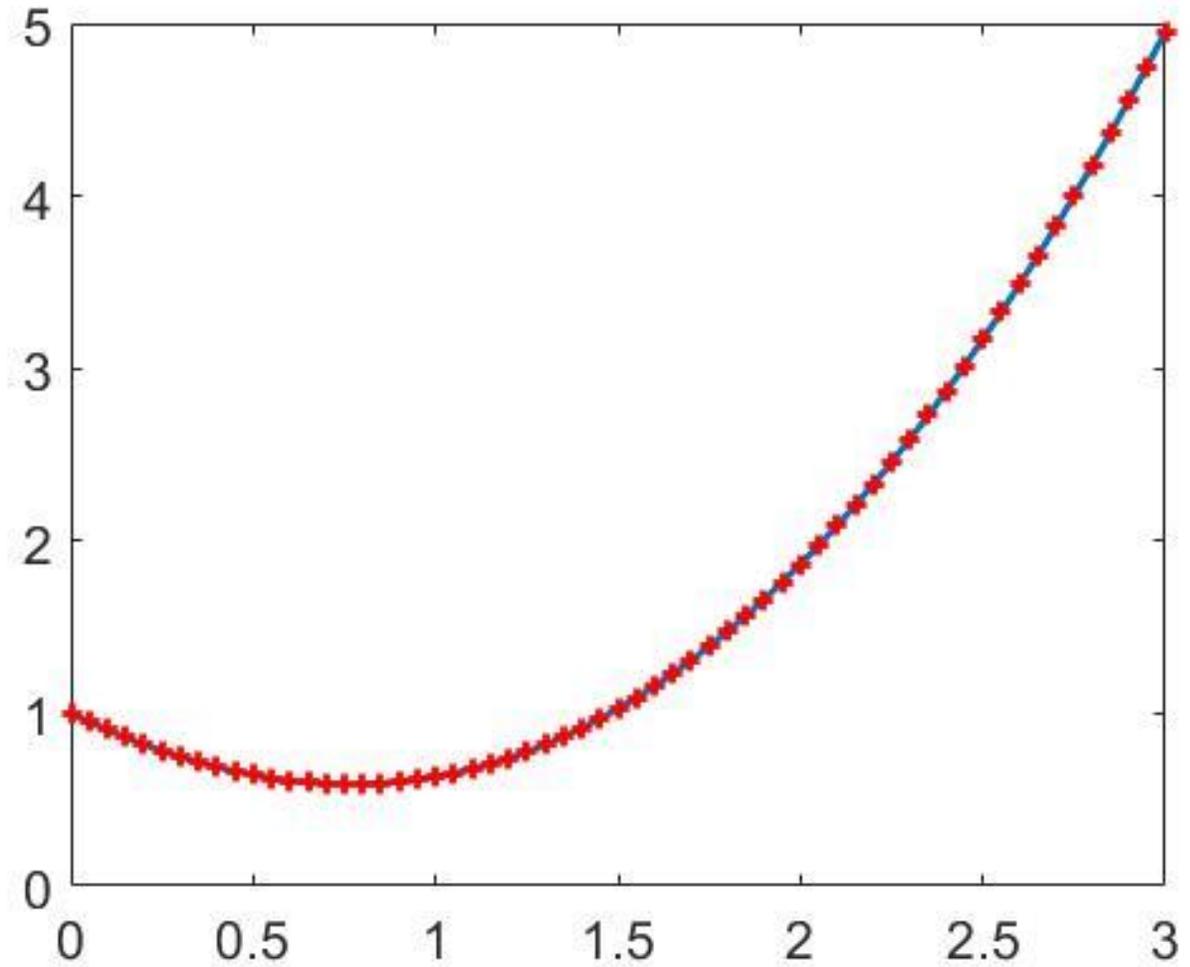
- Los valores de las derivadas se pueden calcular usando la ecuación diferencial.

### PROBLEMA:

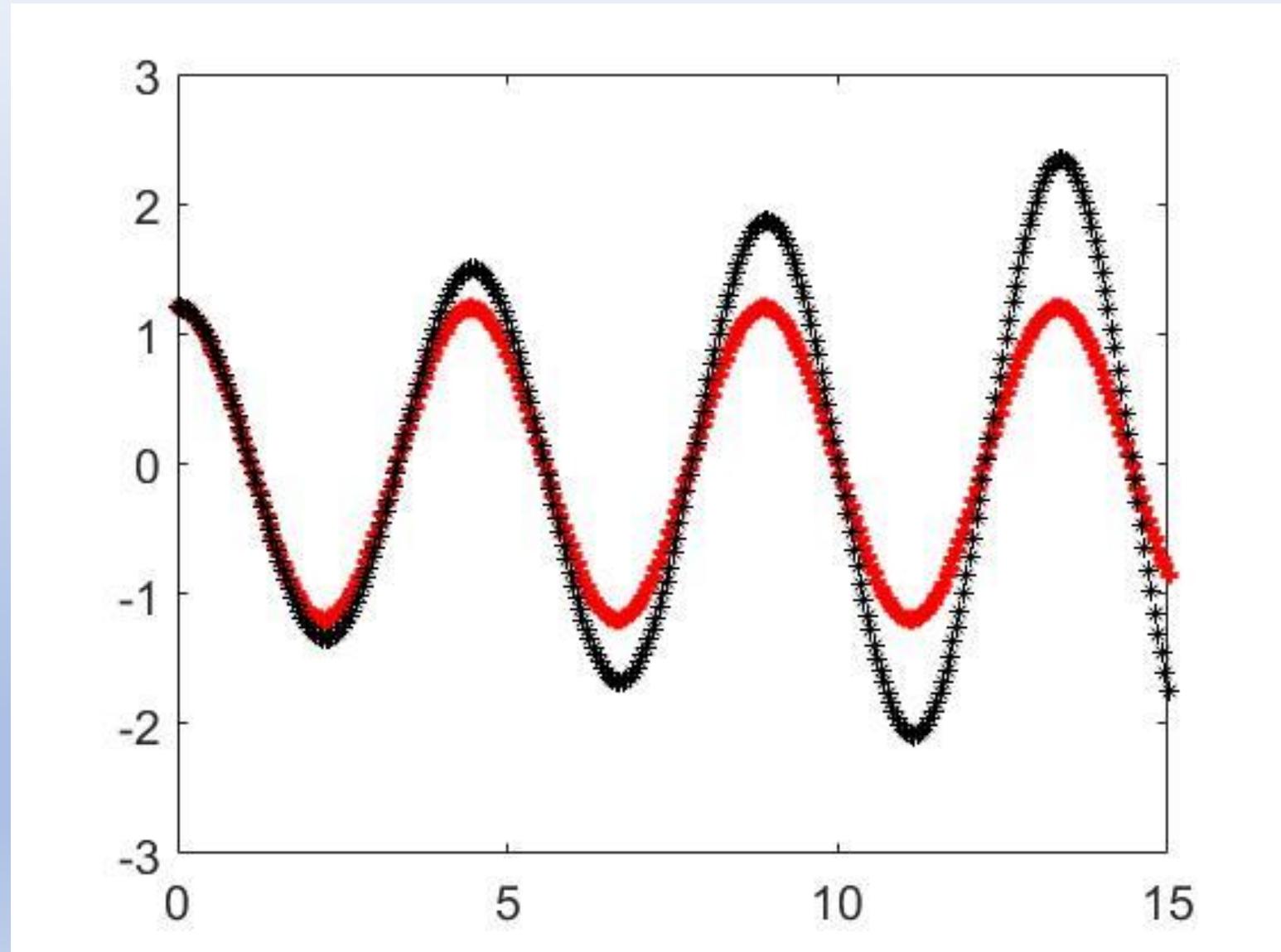
Resolver las dos ecuaciones diferenciales (páginas 6 y 7) con una expansión a orden 4 ( $p=4$ ).

# RESULTADOS

- Primera ecuación



- Segunda ecuación:



- PROBLEMA 3

Resolver el problema del péndulo simple:

$$mL \frac{d^2\theta}{dt^2} = -mg \operatorname{sen}(\theta)$$

con las condiciones iniciales  $\theta(0) = 45 \text{ grados}$  y  $\theta'(0) = 0$

Usar métodos de Euler y de la serie de Taylor a orden 4

$L=0.5 \text{ m}$ ,  $g=9.8 \text{ m/s}^{**2}$

- PROBLEMA 4

Ecuación de la gravitación universal:

$$m \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} = -G \frac{m M}{r^2} \hat{r}$$

Resolver esta ecuación diferencial para el caso del movimiento planetario. Demostrar que las trayectorias pueden ser elipses, parábolas o hipérbolas

- En coordenadas polares la anterior ecuación (luego de cierto cambio de unidades) se convierte en dos ecuaciones:

$$r'' = \frac{1}{r^3} - \frac{1}{r^2}$$

$$\theta' = \frac{1}{r^2}$$

Resolver con  $r(0)=1.0$ ,  $r'(0)=0.2$ ,  $\theta(0)=0$

y con  $r(0)=1.0$ ,  $r'(0)=1.1$ ,  $\theta(0)=0$

# Resolver las siguientes ecuaciones diferenciales

$$u'' + [\cos(x) + \cos^2(x)]u = \exp(-1 + \cos(x))$$

en el intervalo  $[0,20]$  con  $h=0.01$ .  $u(0)=1$ ,  $u'(0)=0$

$$y'' = -\frac{4}{x}y' + \frac{2}{x^2}y - \frac{2}{x^2}\ln(x)$$

en el intervalo  $[1,2]$  con  $h=0.01$ .  $y(1)=-1/2$ ,  $y(2)=\ln(2)$

- Sistema de ecuaciones equivalente

- $y' = z$

- $z' = -\frac{1}{x}z + \frac{2}{x^2}y - \frac{2}{x^2}\ln(x)$

en el intervalo  $[1,2]$  con  $h=0.01$ .  $y(1)=-1/2$ ,  $y(2)=\ln(2)$

- Resolver la siguiente ecuación diferencial (ecuación de Blasius de la teoría de capa límite laminar)

$$y'''' + \frac{1}{2}yy'' = 0$$

con las condiciones de frontera  $y(0)=y'(0)=0$  ,  $y'(\infty)=1$

Úsese el método modificado de Euler (que es un método de Runge-Kutta de segundo orden)

Ecuaciones:

$$\begin{aligned}y' &= z \\z' &= w \\w' &= -\frac{1}{2}yw\end{aligned}$$

con  $y(0)=z(0)=0$  y  $z(\infty)=1$

# METODOS DE RUNGE KUTTA DE SEGUNDO ORDEN

- Comenzamos con la fórmula del método de la serie de Taylor a orden 2:

$$y(t + h) \approx y(t) + h \left( y'(t) + y''(t) \frac{h}{2} \right)$$

Vamos a aproximar el término entre paréntesis con :

$$T_2 = Af_0 + Bf_1$$

donde  $f_0 = f(t, y)$     y     $f_1 = f(t + Ph, y + Qhf_0)$

- El término entre paréntesis se escribe como sigue:

$$f(t, y) + \left( \frac{\partial f}{\partial t}(t, y) + \frac{\partial f}{\partial y}(t, y) \cdot f(t, y) \right) \frac{h}{2}$$

Hágase un desarrollo en serie de Taylor de  $T_2$  a primer orden en ambas variables. El resultado es:

$$T_2 \approx Af_0 + B \left( f_0 + \frac{\partial f}{\partial t} Ph + \frac{\partial f}{\partial y} f_0 Qh \right)$$

$$T_2 \approx (A + B)f_0 + \frac{\partial f}{\partial t} BPh + \frac{\partial f}{\partial y} f_0 BQh$$

- Se identifican términos en ambas expresiones con lo que se llega al siguiente sistema de ecuaciones:

$$A + B = 1$$

$$BP = \frac{1}{2}$$

$$BQ = \frac{1}{2}$$

Se tienen 3 ecuaciones y cuatro incógnitas. Estamos en la libertad de darle a una de ellas un valor arbitrario

- METODO DEL PUNTO MEDIO

A=0, B=1, P=1/2, Q=1/2

$$y(t+h) \approx y(t) + hf \left( t + \frac{h}{2}, y + \frac{h}{2} f(t, y) \right)$$

Considérese

$$y_i = y(t_i) \quad y \quad t_i = a + i \cdot h$$

$$y_{i+1} = y_i + hf \left( t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2} f(t_i, y_i) \right)$$

- METODO MODIFICADO DE EULER

A=1/2, B=1/2, P=1, Q=1

$$y(t + h) \approx y(t) + \frac{h}{2} [f(t, y) + f(t + h, y + hf(t, y))]$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{2} [f(t_i, y_i) + f(t_i + h, y_i + hf(t_i, y_i))]$$

- METODO DE HEUN

A=1/4, B=3/4, P=2/3, Q=2/3

$$y(t+h) \approx y(t) + \frac{h}{4} \left[ f(t, y) + 3f \left( t + \frac{2}{3}h, y + \frac{2}{3}hf(t, y) \right) \right]$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{4} \left[ f(t_i, y_i) + 3f \left( t_i + \frac{2}{3}h, y_i + \frac{2}{3}hf(t_i, y_i) \right) \right]$$

# METODO DE RUNGE-KUTTA DE CUARTO ORDEN

$$\begin{aligned} k_1 &= f(t_i, y_i) \\ k_2 &= f\left(t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_1\right) \\ k_3 &= f\left(t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_2\right) \\ k_4 &= f(t_i + h, y_i + hk_3) \end{aligned}$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{6} [k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4]$$

# SISTEMAS DE ECUACIONES DIFERENCIALES

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y, z)$$

$$\frac{dz}{dt} = g(t, y, z)$$

¿Cómo se implementa el método de Runge-Kutta de cuarto orden?

$$k_1 = f(t_i, y_i, z_i) \quad l_1 = g(t_i, y_i, z_i)$$

$$k_2 = f\left(t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_1, z_i + \frac{h}{2}l_1\right) \quad l_2 = g\left(t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_1, z_i + \frac{h}{2}l_1\right)$$

$$k_3 = f\left(t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_2, z_i + \frac{h}{2}l_2\right) \quad l_3 = g\left(t_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{h}{2}k_2, z_i + \frac{h}{2}l_2\right)$$

$$k_4 = f(t_i + h, y_i + hk_3, z_i + hl_3) \quad l_4 = g(t_i + h, y_i + hk_3, z_i + hl_3)$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{6}[k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4]$$

$$z_{i+1} = z_i + \frac{h}{6}[l_1 + 2l_2 + 2l_3 + l_4]$$